

Esim. Määritä laskemalla
suorien $3x - 2y + 7 = 0$ ja $-2x + 5y - 3 = 0$
leikkauspisteen koordinaatit.

Ratkaistaan yhtälöpari:

$$\begin{cases} 3x - 2y = -7 & \parallel \cdot 2 \quad * \\ -2x + 5y = 3 & \parallel \cdot 3 \end{cases}$$
$$\begin{cases} 6x - 4y = -14 \\ -6x + 15y = 9 \end{cases}$$

$$11y = -5$$

$$y = -\frac{5}{11} \text{ sijasta}$$

$$3x + \frac{10}{11} = -7$$

$$3x = -7 - \frac{10}{11}$$

$$3x = -\frac{87}{11} \quad \parallel : 3$$

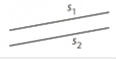
$$x = -\frac{87}{33} = -\frac{29}{11}$$

$$V: \left(-\frac{29}{11}, -\frac{5}{11} \right)$$

Yhdensuuntaisuusehto

$$s_1 \parallel s_2 \Leftrightarrow k_1 = k_2$$

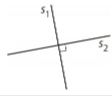
tai suorat ovat y-akselin suuntaiset



Kohtisuoruusehto

$$s_1 \perp s_2 \Leftrightarrow k_1 \cdot k_2 = -1$$

tai toinen suora on x-akselin ja toinen y-akselin suuntainen



Esim. Määritä

suoran $3x - 2y + 7 = 0$ kanssa

a) yhdensuuntainen

b) kohtisuora suora, mikä kulkee pisteen $(-2, 1)$ kautta.

Suoran kulmak.

$$-2y = -3x - 7 \quad || : (-2)$$

$$y = \left(\frac{3}{2}\right)x + \frac{7}{2}$$

$$k = \frac{3}{2}$$

$$k \cdot k_{\perp} = -1$$

a) Suoran yhtälö

$$b) k_{\perp} = -\frac{2}{3}$$

⋮

$$y - y_0 = k(x - x_0)$$

$$y - 1 = \frac{3}{2}(x + 2)$$

$$y - 1 = \frac{3}{2}x + 3$$

$$y = \frac{3}{2}x + 4$$

8.19



- a) Muodosta pisteitä $A = (4, -4)$ ja $B = (7, 2)$ yhdistävän janan AB keskinormaalin yhtälö normaalimuodossa.
- b) Missä pisteissä keskinormaali leikkaa koordinaattiakselit?

a) janan AB keskipiste

$$\left(\frac{4+7}{2}, \frac{-4+2}{2}\right) = \left(\frac{11}{2}, -1\right)$$

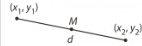
$$AB\text{'n kulma: } k_{AB} = \frac{2+4}{7-4} = \frac{6}{3} = 2 \quad \left(k = \frac{y_2 - y_1}{x_2 - x_1}\right)$$

$$\text{Keskinormaalin kulma: } k_{AB} \cdot k_{\perp} = -1 \Rightarrow k_{\perp} = -\frac{1}{2}$$

$$\text{Keskinormaalin yhtälö: } y - y_0 = k(x - x_0)$$

$$y + 1 = -\frac{1}{2}\left(x - \frac{11}{2}\right)$$

Jana

pituus	$d = \sqrt{(x_2 - x_1)^2 + (y_2 - y_1)^2}$	
keskipiste	$M = \left(\frac{x_1 + x_2}{2}, \frac{y_1 + y_2}{2}\right)$	
jakopiste	$P = \left(\frac{px_1 + qx_2}{p+q}, \frac{py_1 + qy_2}{p+q}\right)$	